V. KESIMPULAN DAN SARAN

A. Kesimpulan

Dari hasil analisis dan pembahasan maka diperoleh kesimpulan sebagai berikut

1. Telah terealisasi sebuah prototipe konveyor yang dapat memisahkan barang berdasarkan pola bentuk yakni bentuk oval, lingkaran dan bukan keduanya serta pola warna yakni warna merah, kuning dan hijau menggunakan *webcam.*
2. Diperoleh galat sebesar 10% pada pengenalan bentuk lingkaran, 10% pada pengenalan bentuk oval, 0% pada pengenalan warna merah, 10% pada pengenalan warna hijau dan 10% pada pengenalan warna kuning.

B. Saran

Pada penelitian selanjutnya digunakan lebih dari satu kamera agar pengenalan menjadi lebih presisi dan pola pencahan diperbanyak agar meminimalisir pengaruh bayangan yang menggangu proses pengenalan citra. Perlu adanya pengatur kecepatan motor konveyor, sehingga pemilihan objek dapat menjadi lebih baik.