

V. SIMPULAN DAN SARAN

A. SIMPULAN

Berdasarkan hasil perancangan dan analisa hasil tugas akhir, dapat ditarik beberapa simpulan antara lain:

1. Sudut posisi yang dicapai yaitu 30^0 , 45^0 , 60^0 , 75^0 , 90^0 , 105^0 , 120^0 , 135^0 dan 150^0 yang ditentukan manual melalui *keypad* 4x4 dan ditampilkan pada LCD 2x16.
2. Motor Servo *Continous* sebagai aktuator gerak dengan poros motor terhubung kaca akrilik sebagai model panel surya dan terhubung potensiometer sebagai sensor penghasil ADC.
3. Kesalahan nilai ADC terhadap sudut posisi dihitung melalui rumus simpangan baku yang dilakukan *sample* sebanyak 10 kali pada masing-masing sudut dengan nilai rata-rata simpangan baku 1.664458716.

B. SARAN

1. Perancangan sistem mekanik dengan menggunakan panel surya, tidak hanya model.
2. Pengendalian dengan sistem kendali *loop* tertutup.
3. Pengendalian dengan menggunakan jaringan LAN.