

**SISTEM KENDALI *HOLDING POSITION* PADA
QUADCOPTER BERBASIS MIKROKONTROLER
ATMEGA 328P**

(Skripsi)

Oleh

Muhammad Rizky Wiguna Utama



**FAKULTAS TEKNIK
UNIVERSITAS LAMPUNG
BANDAR LAMPUNG
2013**

**SISTEM KENDALI *HOLDING POSITION* PADA *QUADCOPTER*
BERBASIS MIKROKONTROLER
ATMEGA 328P**

Oleh

Muhammad Rizky Wiguna Utama

**Skripsi
Sebagai Salah Satu Syarat untuk Mencapai Gelar
SARJANA TEKNIK
Pada
Jurusan Teknik Elektro
Fakultas Teknik Universitas Lampung**



**FAKULTAS TEKNIK
UNIVERSITAS LAMPUNG
BANDAR LAMPUNG
2013**